# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-025047

(43)Date of publication of application: 26.01.2001

(51)Int.CI.

H04Q 7/22

(21)Application number: 11-196971

(71)Applicant: OKI ELECTRIC IND CO LTD

FUJITSU LTD

(22)Date of filing:

12.07.1999

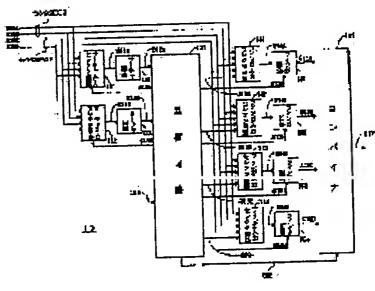
(72)Inventor: YAMASHITA AKIRA

# (54) BASE STATION RECEIVER AND HAND OFF METHOD BETWEEN SECTORS

### (57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To unnecessitate a searcher circuit to be operated only at the time of hand-off and to reduce the circuit scale of a device by selectively inputting a received signal from each sector to the searcher circuit and performing hand- off

between sectors. SOLUTION: Synchronizing position signals S12A, B obtained by tracking operation are inputted to a control circuit 131 based on searcher select signals S13A, B by searcher input selector circuits 111, 112, four optional tracking position signals 13G to J are selected and formed from among synchronizing positions to be specified by the signals S12A, B. Finger input select signals S13C to F showing the received signal corresponding to each tracking signal are simultaneously formed, the received signal S10A or 13B is selected based on the finger input select signals, given to corresponding finger circuits 151 to 154, synchronous connection and demodulation for a signal S10A or S13B are performed in position relation instructed by tracking position signals S13G or S13B, demodulation signals S15A to D are provided to be combiner 161, and a demodulation signal S17 is obtained by coupling them by each of the finger input selector circuits 141 to 144.



### LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

29.05.2003

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19) 日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-25047 (P2001-25047A)

(43)公開日 平成13年1月26日(2001.1.26)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FI H04B 7/26 テーマコード(参考)

108A 5K067

H04Q 7/22

審査請求 未請求 請求項の数6 〇L (全 15 頁)

(21)出願番号

特願平11-196971

(22)出願日

平成11年7月12日(1999.7.12)

(71)出願人 000000295

沖電気工業株式会社

東京都港区虎ノ門1丁目7番12号

(71)出願人 000005223

富士通株式会社

神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番

1号

(72) 発明者 山下 昌

東京都港区虎ノ門1丁目7番12号 沖電気

工業株式会社內

(74)代理人 100090620

弁理士 工藤 宣幸

Fターム(参考) 5K067 AA15 AA42 CC10 CC24 DD25

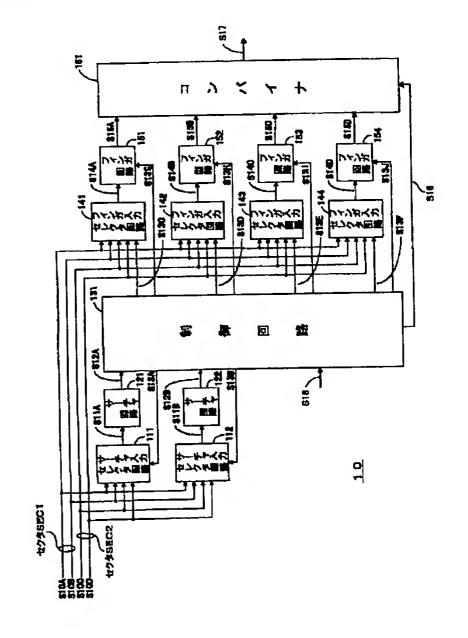
EE10 EE46 CG11 JJ35 KK03

## (54) 【発明の名称】 基地局受信装置及びセクタ間ハンドオフ方法

#### (57)【要約】

【課題】 少ないサーチャ手段でセクタ間ハンドオフを 実現できる基地局受信装置を提供する。

【解決手段】 本発明は、管轄セルが複数のセクタに分割され、1セクタ当たりのアンテナ数が2本以上である基地局受信装置に関する。そして、入力された受信信号に対して同期捕捉、追従動作を行うサーチャ手段の数は、1セクタ当たりのアンテナ数以下にしている。また、このような少ないサーチャ手段でも、最終的な復調信号の連続性をせく間ハンドオフ時でも達成できるように、制御手段によるサーチャ入力セレクタ手段や復調手段に対する制御を通じて、ハンドオフ元セクタの受信信号から、ハンドオフ先セクタの受信信号への切り替えを多段階で行うようにしている。



### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 自基地局の管轄セルが複数のセクタに分 割されており、1セクタ当たりのアンテナ数が2本以上 である基地局受信装置において、

1

いずれかのアンテナに係る入力された受信信号に対して 同期捕捉、追従動作を行う、1セクタ当たりのアンテナ 数に等しい数だけ、又は、それより少ないが複数設けら れたサーチャ手段と、

異なるアンテナに係る複数の受信信号が入力され、サー チャ入力セレクト信号に応じてそのうちの1個の受信信 号を選択して、対応する上記サーチャ手段に出力する複 数のサーチャ入力セレクタ手段と、

異なるアンテナに係る複数の受信信号を、上記サーチャ 手段による同期捕捉、追従した結果を利用して復調処理 して最終的な復調信号を得る復調手段と、

セクタ間ハンドオフ動作を多段階の切り替え動作で実行 するように上記各サーチャ入力セレクタ手段及び上記復 調手段を制御するものであって、最終段階以前の切り替 え段階の終了時では、一部のサーチャ手段に、ハンドオ 手段に、ハンドオフ先セクタに係る受信信号が入力され るように、上記各サーチャ入力セレクタ手段を制御する と共に、上記復調手段が、それら同期捕捉、追従対象の 複数の受信信号から最終的な復調信号を得るように上記 復調手段を制御する制御手段とを有することを特徴とす る基地局受信装置。

【請求項2】 上記復調手段は、最終的な復調信号を得 るのに利用する複数の受信信号のそれぞれに対し、レイ ク合成方法を適用しているものであることを特徴とする 請求項1の基地局受信装置。

【請求項3】 上記復調手段は、最終的な復調信号を得 るのに利用する複数の受信信号のそれぞれに対し、フィ ンガ数が不均等なレイク合成方法を適用しているもので あり、

上記制御手段は、ハンドオフ元セクタの複数の受信信号 のうち、フィンガ数が少ない受信信号ほど、早い時期の 切り替え段階でハンドオフ先セクタの受信信号に切り替 える対象とすることを特徴とする請求項2に記載の基地 局受信装置。

るのに利用する複数の受信信号のそれぞれについて、復 調精度への影響を示すパラメータを経て上記制御手段に 与えるものであり、

上記制御手段は、ハンドオフ元セクタの複数の受信信号 のうち、復調精度への影響が良い受信信号ほど、遅い時 期の切り替え段階でハンドオフ先セクタの受信信号に切 り替える対象とすることを特徴とする請求項1又は2に 記載の基地局受信装置。

【請求項5】 移動局との通信方式がCDMA通信方式 に従っていることを特徴とする請求項1~4のいずれか 50 て、復調信号の連続性をほぼ充足するセクタ間のソフト

に記載の基地局受信装置。

【請求項6】 基地局の管轄セルが複数のセクタに分割 されており、1セクタ当たりのアンテナ数が2本以上で ある基地局におけるセクタ間ハンドオフ方法であって、 ハンドオフ元セクタに係る複数のアンテナからの受信信 号を復調に用いていた状態から、ハンドオフ先セクタに 係る複数のアンテナからの受信信号を復調に用いる状態 へ切り替えるセクタ間ハンドオフ方法において、

ハンドオフ元セクタに係る複数のアンテナからの受信信 10 号のうちの一部の受信信号を、ハンドオフ先セクタに係 る複数のアンテナからの受信信号のうちの一部の受信信 号に切り替える段階を繰り返して、ハンドオフ元セクタ に係る複数のアンテナからの受信信号を復調に用いてい た状態から、ハンドオフ先セクタに係る複数のアンテナ からの受信信号を復調に用いる状態へ切り替えることを 特徴とするセクタ間ハンドオフ方法。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、セルが複数のセク フ元セクタに係る受信信号が入力され、残りのサーチャ 20 夕に分割され、各セクタについて複数のアンテナを有す る基地局受信装置、及び、その基地局でのセクタ間ハン ドオフ方法に関し、例えば、CDMA(符号分割多元接 統) 通信方式に従う基地局に適用し得るものである。

#### [0002]

【従来の技術】CDMA通信方式に従う移動体通信シス テムにおいても、基地局に収容可能な移動局の数を増加 させる方法として、その基地局に係る管轄セルを複数の セクタ (サブセル領域) に分割し、セクタ毎に異なるア ンテナを設ける方法が既に提案されている。また、各セ 30 クタに対して複数のアンテナを設け、アンテナダイバー シチにより、受信感度などを高めることも提案されてい る。

【0003】このような移動体通信システムにおいて は、移動局の移動に伴い、基地局間のハンドオフ(ハン ドオーバとも呼ばれる) だけでなく、同一基地局に係る セクタ間のハンドオフも適宜実行される。

【0004】従来においては、基地局は、ハンドオフ元 セクタの各アンテナの受信信号に対応したサーチャ回路 (同期捕捉回路) に加えて、ハンドオフ先セクタの各ア 【請求項4】 上記復調手段は、最終的な復調信号を得 40 ンテナの受信信号に対応したサーチャ回路を備えてい る。そして、セクタ間ハンドオフの際には、ハンドオフ 先セクタの各アンテナの受信信号に対応したサーチャ回 路を用いてサーチ動作(同期捕捉動作)を行い、得られ た1又は複数のパスの同期位置をいくつかのフィンガ回 路(パス対応の復調回路)に割り当て、さらにその後の サーチ動作によって、ハンドオフ元のアンテナの受信信 号が割り当てられていたフィンガ回路の全てにハンドオ フ先のアンテナの受信信号を割り当てる(又は、一部若 しくは全てののフィンガ回路を停止する)ことによっ

ハンドオフを実現していた。

#### [0005]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、従来の 構成では、基地局中にセクタ間ハンドオフ時のみに使用 するサーチャ回路が存在しているため、回路規模が大き くなっていた。そのため、より少ないサーチャ回路でセ クタ間ハンドオフを実現できる基地局受信装置が望まれ ている。

【0006】また、従来の場合には、復調構成は、ハン め、セクタ間ハンドオフ時のみに使用するサーチャ回路 を設けていたとしても、復調構成側での切り替えのため に復調信号が僅かに途切れる恐れがあった。そのため、 復調信号の連続性をより満足できるセクタ間ハンドオフ 方法が望まれている。

#### [0007]

【課題を解決するための手段】かかる課題を解決するた めに、第1の本発明は、自基地局の管轄セルが複数のセ クタに分割されており、1セクタ当たりのアンテナ数が かのアンテナに係る入力された受信信号に対して同期捕 捉、追従動作を行う、1セクタ当たりのアンテナ数に等 しい数だけ、又は、それより少ないが複数設けられたサ ーチャ手段と、(2)異なるアンテナに係る複数の受信 信号が入力され、サーチャ入力セレクト信号に応じてそ のうちの1個の受信信号を選択して、対応する上記サー チャ手段に出力する複数のサーチャ入力セレクタ手段 と、(3) 異なるアンテナに係る複数の受信信号を、上 記サーチャ手段による同期捕捉、追従した結果を利用し て復調処理して最終的な復調信号を得る復調手段と、 (4) セクタ間ハンドオフ動作を多段階の切り替え動作

で実行するように上記各サーチャ入力セレクタ手段及び

上記復調手段を制御するものであって、最終段階以前の

切り替え段階の終了時では、一部のサーチャ手段に、ハ

ンドオフ元セクタに係る受信信号が入力され、残りのサ

ーチャ手段に、ハンドオフ先セクタに係る受信信号が入

力されるように、上記各サーチャ入力セレクタ手段を制

御すると共に、上記復調手段が、それら同期捕捉、追従

対象の複数の受信信号から最終的な復調信号を得るよう

徴とする。 【0008】また、第2の本発明は、基地局の管轄セル が複数のセクタに分割されており、1セクタ当たりのア ンテナ数が2本以上である基地局におけるセクタ間ハン ドオフ方法であって、ハンドオフ元セクタに係る複数の アンテナからの受信信号を復調に用いていた状態から、 ハンドオフ先セクタに係る複数のアンテナからの受信信 号を復調に用いる状態へ切り替えるセクタ間ハンドオフ 方法において、ハンドオフ元セクタに係る複数のアンテ ナからの受信信号のうちの一部の受信信号を、ハンドオ 50 る。同様に、サーチャ回路122は、入力されたサーチ

フ先セクタに係る複数のアンテナからの受信信号のうち の一部の受信信号に切り替える段階を繰り返して、ハン ドオフ元セクタに係る複数のアンテナからの受信信号を 復調に用いていた状態から、ハンドオフ先セクタに係る 複数のアンテナからの受信信号を復調に用いる状態へ切 り替えることを特徴とする。

#### [0009]

【発明の実施の形態】 (A) 第1の実施形態 以下、本発明による基地局受信装置及びセクタ間ハンド ドオフ元セクタとハンドオフ先セクタと共用していたた 10 オフ方法を、CDMA通信システムの基地局に適用した 第1の実施形態を図面を参照しながら詳述する。

> 【0010】 (A-1) 第1の実施形態の構成 ここで、図1が、この第1の実施形態の基地局受信装置 10の要部構成例を示すブロック図である。

【0011】なお、図1に示した基地局受信装置10 は、図2に示すように、自基地局の管轄セルCELLが 2個のセクタSEC1及びSEС2に分割され、各セク タSEC1、SEC2のそれぞれに対応して2本の指向 性の受信アンテナ(送受共用アンテナであっても良い) 2本以上である基地局受信装置において、(1)いずれ 20 10A及び10B、10C及び10Dが設けられている 場合のものである。

> 【0012】図1において、第1の実施形態の基地局受 信装置10は、サーデャ入力セレグラ国路111、11 2、サーチャ回路121、122、制御回路131、フ ィンガ入力セレクタ回路141、142、143、14 4、フィンガ回路151、152、153、154、及 び、コンバイナ161を備え、受信信号S10A、S1 0 B、S10C、S10Dを入力として、復調信号S1 7を出力するものである。

30 【0013】各サーチャ入力セレクタ回路111、11 2には、各アンテナ10A、10B、10C、10Dか らの受信信号S10A、S10B、S10C、S10D が全て入力されている。ここで、受信信号S10A、S 10B、S10C、S10Dは、無線周波数帯からダウ ンコンバートされた後のベースパンド信号である。

【0014】サーチャ入力セレクタ回路111は、制御 回路131から与えられたサーチャ入力セレクト信号S 13Aに基づいて、いずれかの受信信号S10A、S1 0B、S10C又はS10Dを選択して、サーチャ入力 に上記復調手段を制御する制御手段とを有することを特 40 信号S11Aとして対応するサーチャ回路121に出力 するものである。同様に、サーチャ入力セレクタ回路1 12は、制御回路131から与えられたサーチャ入力セ レクト信号S13Bに基づいて、いずれかの受信信号S 10A、S10B、S10C又はS10Dを選択して、 サーチャ入力信号S11Bとして対応するサーチャ回路 122に出力するものである。

> 【0015】サーチャ回路121は、入力されたサーチ ャ入力信号S11Aに対する同期捕捉動作を行い、同期 位置信号S12Aを制御回路131に出力するものであ

1.67

ャ入力信号S11Bに対する同期捕捉動作を行い、同期 位置信号S12Bを制御回路131に出力するものであ る。

【0016】なお、サーチャ回路121、122として は、マッチトフィルタやスライディング相関器を適用す ることができる。

【0017】この第1の実施形態の場合、サーチャ回路 121、122の数(2個)は、1セクタ当たりのアン テナの数に選定されている。また、後述するように、各 サーチャ回路121、122には、ハンドオフ元セクタ のアンテナの受信信号が入力されることもあれば、ハン ドオフ先セクタのアンテナの受信信号が入力されること もある。すなわち、この第1の実施形態の場合には、ハ ンドオフ元セクタの各アンテナの受信信号に対応した専 用のサーチャ回路も存在しなければ、ハンドオフ先セク タの各アンテナの受信信号に対応した専用のサーチャ回 路も存在しない。

【0018】制御回路131は、外部からセクタ間ハン ドオフ指令信号S18が入力されるものであり、制御回 路131は、セクタ間ハンドオフ指令信号S18が入力 20 A、S15B、S15C、S15Dを出力しない。 されたときに、図1に示した各部を制御してセクタ間ハ ンドオフ動作を実行させるものである。

【0019】セクタ間ハンドオフ指令信号S18は、複 数の基地局を収容して有線網との接続を制御する、基地 局の上位装置である移動通信制御局から与えられるもの であっても良く、また、当該基地局が、セクタSEC1 の両アンテナ10A及び10Bの受信電力の総和又は平 均と、セクタSEC2の両アンテナ10C及び10Dの 受信電力の総和又は平均とを比較した結果に基づいて発 生するものであっても良い。

【0020】制御回路131によるセクタ間ハンドオフ 時の制御機能については、後述する動作説明で明らかに する。

【0021】各フィンガ入力セレクタ回路141、14 2、143、144には、各アンテナ10A、10B、 10C、10Dからの受信信号S10A、S10B、S 10C、S10Dが全て入力されている。

【0022】フィンガ入力セレクタ回路141は、制御 回路131から与えられたフィンガ入力セレクト信号S 13 Cに基づいて、いずれかの受信信号S10A、S1 40 【0027】この場合には当然に、セクタSEC1用の OB、S10C又はS10Dを選択して、フィンガ入力 信号S14Aとして対応するフィンガ回路151に出力 するものである。同様に、他のフィンガ入力セレクタ回 路142、143又は144も、制御回路131から与 えられたフィンガ入力セレクト信号S13D、S13E 又はS13Fに基づいて、いずれかの受信信号S10 A、S10B、S10C又はS10Dを選択して、フィ ンガ入力信号S14B、S14C、S14Dとして対応 するフィンガ回路152、153又は154に出力する ものである。

6 【0023】各フィンガ回路151、152、153又 は154は、自己へのフィンガ入力信号(受信信号) S 14A、S14B、S14C又はS14Dに対して逆拡 散処理や直交復調などの復調処理を行って、復調信号S 15A、S15B、S15C又はS15Dをコンバイナ 161に出力するものである。ここで、各フィンガ回路 151、152、153又は154は、制御回路131 から与えられた追従位置信号S13G、S13H、S1 3 I 又は S 1 3 J が指示する追従位置で (例えば逆拡散 10 用の拡散符号の位相を制御して)復調処理を行い、入力 されたフィンガ入力信号(受信信号) S14A、S14 B、S14C又はS14Dがマルチパス信号であっても 所定のパスについての復調信号S15A、S15B、S

【0024】なお、フィンガ回路151、152、15 3、154に与えられる追従位置信号S13G、S13 H、S13I、S13Jは、位置を特定しない追従停止 命令を内容とすることもあり、この場合には、フィンガ 回路151、152、153、154は復調信号S15

15 C 又は S 15 D を得る。

【0025】コンバイナ161は、フィンガ回路15 1、152、153及び又は154から与えられた復調 信号S15A、S15B、S15C及び又はS15Dを 選択合成して統合した復調信号S17を得て次段に出力 するものである。ここで、選択合成に係る1又は複数の 復調信号の特定は、制御回路131からの合成指示信号 S16によっている。また、合成時の復調信号S15 A、S15B、S15C及び又はS15Dの位相合わせ は、制御回路131から与えられた追従位置信号S13 30 G、S13H、S13I及び又はS13Jによってい る。なお、合成比は、コンバイナ161が、既存の合成 方法(例えば最大比合成)によって定めても良く、ま た、制御回路131が、入力された合成比率を定めるた めのパラメータ(例えば同期位置信号S12A、S12 B)に基づいて定めるようにしても良い。

【0026】(A-2)第1の実施形態の動作 まず、セクタ間ハンドオフが実行されない場合での通常 動作を、図示しない移動局がセクタSEC1に属してい るとして説明する。

アンテナ10A、10Bに係る受信信号S10A及びS 10 Bが復調に使用される。

【0028】この第1の実施形態の場合、通常動作時に は、移動局が属するセクタについての2つのアンテナに 係る受信信号SIOA、SIOBがそれぞれ、サーチャ 回路121、122で処理される。

【0029】制御回路131からのサーチャ入力セレク ト信号S13Aに基づいて、サーチャ入力回路111に よって、アンテナ10Aに係る受信信号S10Aが選択 50 されてサーチャ回路121に入力され、このサーチャ回

, ,1

路121によって、同期捕捉、同期追従動作が継続的に 実行され、得られた1又は複数(ない場合もある)の同 期位置を特定する同期位置信号S12Aが制御回路13 1に入力される。

【0030】また、制御回路131からのサーチャ入力 セレクト信号S13Bに基づいて、サーチャ入力回路1 12によって、アンテナ10Bに係る受信信号S10B が選択されてサーチャ回路122に入力され、このサー チャ回路122によって、同期捕捉、同期追従動作が継 続的に実行され、得られた1又は複数(ない場合もあ る)の同期位置を特定する同期位置信号S12Bが制御 回路131に入力される。

【0031】制御回路131は、同期位置信号S12A 及びS12Bの双方によって特定される同期位置の中か ら任意の4個を選択し(但し、アンテナダイバーシチを 考慮すると同期位置信号S12Aによる同期位置と同期 位置信号S12Bによる同期位置が4個の中に共に含ま れていることが好ましい)、選択した各同期位置により 4個の追従位置信号S13G、S13H、S13I、S 13Jを形成してフィンガ回路151、152、15 3、154に与える。

【0032】また、制御回路131は、同期位置信号S 12A及び512Bの双方によって3個の同期位置しか 特定されていない場合には、特定した各同期位置により 3個の追従位置信号S13G、S13H、S13Iを形 成してフィンガ回路151、152、153に与えると 共に、同期位置が存在しない旨の追従位置信号S13J を形成してフィンガ回路154に与える。

【0033】さらに、制御回路131は、同期位置信号 S12A及びS12Bの双方によって2個の同期位置し 30 152、153、154に与える。 か特定されていない場合には、特定した各同期位置によ り2個の追従位置信号S13G、S13Hを形成してフ ィンガ回路151、152に与えると共に、同期位置が 存在しない旨の追従位置信号S13Ⅰ、S13Jを形成 してフィンガ回路153、154に与える。

【0034】さらにまた、制御回路131は、同期位置 信号S12A及びS12Bの双方によって1個の同期位 置しか特定されていない場合には、特定した同期位置に より1個の追従位置信号S13Gを形成してフィンガ回 従位置信号S13H、S13I、S13Jを形成してフ インガ回路152、153、154に与える。

【0035】また、制御回路131は、同期位置信号S 12A及びS12Bの双方によって1個の同期位置も特 定されていない場合には、同期位置が存在しない旨の追 従位置信号S13G、S13H、S13I、S13Jを 形成してフィンガ回路151、152、153、154 に与える。

【0036】制御回路131は、上述した追従位置信号 S13G、S13H、S13I、S13Jの形成に並行 50 い)、その復調信号は結合の対象外となる。

して、フィンガ入力セレクト信号S13C~S13Fを 以下のように形成する。

【0037】制御回路131は、フィンガ回路151に 与えた追従位置信号S13Gが示す同期位置が同期位置 信号S12A(言い換えると、受信信号S10A)によ るものであれば、受信信号S10Aを指示するフィンガ 入力セレクト信号S13Cをフィンガ回路151に出力 し、一方、同期位置が同期位置信号S12B(言い換え ると、受信信号S10B)によるものであれば、受信信 10 号S10Bを指示するフィンガ入力セレクト信号S13 Cをフィンガ回路151に出力する。

【0038】同様に、制御回路131は、他のフィンガ 回路152~154に与えるフィンガ入力セレクト信号 S13D~S13Fも、そのフィンガ回路152、15 3、154に与えた追従位置信号S13H、S13I、 S13」が示す同期位置が同期位置信号S12A(言い 換えると、受信信号SIOA)によるものであれば、受 信信号S10Aを指示する内容にし、一方、追従位置信 号S13H、S13I、S13Jが示す同期位置が同期 20 位置信号S12B(言い換えると、受信信号S10B) によるものであれば、受信信号S10Bを指示する内容 にする。

【0000】名フィンガス力セレクク園略141、14 2、143、144は、制御回路131からの対応する フィンガ入力セレクト信号S13C、S13D、S13 E、S13Fに基づいて、受信信号S10A及びS13 Bから、フィンガ入力セレクト信号S13C、S13 D、S13E、S13Fが指示する受信信号S10A又 はS13Bを選択して、対応するフィンガ回路151、

【0040】各フィンガ回路151、152、153、 154は、制御回路131からの対応する追従位置信号 S13G、S13H、S13I、S13Jが指示してい る位置関係(位相関係)で、対応するフィンガ入力セレ クト信号S13C、S13D、S13E、S13Fに基 づいて対応するフィンガ入力セレクタ回路141、14 2、143、144から与えられる受信信号S10A又 はS13Bに対して同期追従動作及び復調動作を行い、 得られた復調信号S15A、S15B、S15C、S1 路151に与えると共に、同期位置が存在しない旨の追 40 5Dをコンバイナ161に与える。なお、追従位置信号 S13G、S13H、S13I、S13Jが同期位置を 特定していない信号の場合には、フィンガ回路151、 152、153、154からは、復調信号S15A、S 15B、S15C、S15Dは出力されない。

【0041】コンバイナ161は、このようにして入力 された復調信号S15A、S15B、S15C及び又は S15Dを位相を合わせて結合して最終的な復調信号S 17を得て出力する。なお、有効な復調信号になってい ない場合には(同期位置ではないために出力されていな

【0042】以上のように、コンバイナ161は、最大 で4種類の復調信号S15A、S15B、S15C及び 又はS15Dを結合しており、各アンテナ10A又は1 0Bに係る受信信号S10A又はS10Bからみればフ ィンガ数1~4のレイク合成を実行しており、両アンテ ナ10A及び10Bに係る受信信号S10A及びS10 Bからみればアンテナダイバーシチを実現している。

【0043】次に、セクタ間ハンドオフ時の動作を説明 する。なお、セクタ間ハンドオフ動作を開始する前の状 態は、移動局がセクタSEC1に属しており、移動局が 属するセクタSEC1のアンテナ10Aに係る受信信号 S10Aには有効なパスが1個存在し、フィンガ回路1 51において同期追従動作及び復調動作が行われてお り、また、アンテナ10Bに係る受信信号S10Bには 有効なパスが3個存在し、フィンガ回路152、15 3、154において同期追従動作及び復調動作が行われ ているとして説明する。

【0044】図1に示す基地局受信装置10の要部構成 は、セクタ間ハンドオフ指令信号S18が到来したとき クタSEC1からセクタSEC2へのハンドオフであ り、従って、最終的な復調信号S17を得るために用い る受信信号を、受信信号SIOA及びSIOBから、受 信信号S10C及びS10Dに切り替える処理を行う。

【0045】この第1の実施形態の場合、セクタSEC 1に係る受信信号S10A及びS10Bから、セクタS EC2に係る受信信号S10C及びS10Dへ一気に切 り替えるのではなく、サーチャ回路の数が少ないことに 鑑みて、2段階に分けて切り替えを行うようにしてい る。以下、各段階の切り替えを、第1次切り替え、第2 次切り替えと呼ぶこととする。

【0046】第1次切り替えは、ハンドオフ元セクタS EC1に係る受信信号S10Aからハンドオフ先セクタ SEC2に係る受信信号S10Cへの切り替えであり、 この切り替え直後は、最終的な復調信号S17を得るた めの受信信号として、セクタSEC1に係る受信信号S 10Bと、セクタSEC2に係る受信信号S10Cとが 用いられる。

【0047】第2次切り替えは、ハンドオフ元セクタS セクタSEC2に係る受信信号S10Dへの切り替えで あり、この切り替えにより、最終的な復調信号 S 1 7を 得るための受信信号が、ハンドオフ元セクタSEC1に 係る受信信号S10A及びS10Bから、ハンドオフ先 セクタSEC2に係る受信信号S10C及びS10Dへ 完全に切り替わる。

【0048】図3は、セクタ間ハンドオフ時の第1次切 り替え動作の流れ例を示すフローチャートであり、図4 は、セクタ間ハンドオフ時の第2次切り替え動作の流れ 例を示すフローチャートであり、セクタ間ハンドオフ時 50 タSEC1の受信信号S10Aからハンドオフ先セクタ

の動作を、これら図3及び図4をも参照しながら具体的 に説明する。

【0049】セクタSEC1からセクタSEC2へのセ クタ間ハンドオフ時の第1次切り替えでは、上述のよう に、受信信号S10Aを切替受信信号、受信信号S10 Bを継続受信信号とし、また、受信信号S10Cを選択 受信信号、受信信号S10Dを非選択受信信号とする。 【0050】制御回路131はまず、ハンドオフ元セク タSEC1の受信信号S10Aに対して同期捕捉動作を 10 行っているサーチャ回路121に、セクタSEC2の受 信信号である受信信号S10Cに対しての同期捕捉動作 をさせるため、サーチャ回路121の入力前段のサーチ ャ入力セレクタ回路111に対して、サーチャ入力セレ クト信号S13Aによって、サーチャ入力信号S11A としての受信信号S10Aを受信信号S10Cへ切り替 えさせる (ステップST100)。

【0051】サーチャ回路121は、受信信号S10A から切り替わった受信信号S10Cに対して同期捕捉動 作を行い、得られた1又は複数の同期位置を同期位置信 に、セクタ間ハンドオフ動作を開始する。ここでは、セ 20 号S12Aを用いて制御回路131に出力する(ステッ プST101)。なお、同期捕捉動作の結果、同期位置 が存在しない場合は、サーチャ回路121は、同期位置 が存在しないことを同期位置信号 3 1 2 Aを用いて制御 回路131に通知する(ステップST101)。その 後、制御回路131は、入力された同期位置信号S12 Aに基づいて、同期位置が存在するか否か、言い換える と、切り替えられた受信信号S10Cに対し、サーチャ 回路121が同期捕捉をできたか否かを判別する (ステ ップST102)。

【0052】制御回路131は、同期位置が存在しない 場合(サーチャ回路121が受信信号S10Cに対し、 同期捕捉できない場合)には、第1次切り替えでのハン ドオフ失敗処理を行う(ステップST103)。第1次 切り替えでのハンドオフ失敗処理は、例えば、セクタ間 ハンドオフ指令信号S18の送信元の外部装置へ失敗の 旨を通知する処理や、サーチャ回路121の同期捕捉対 象の受信信号を、セクタ間ハンドオフ指令前の受信信号 S10Aに復帰させて、これ以上のセクタ間ハンドオフ 動作を中止する処理などである。なお、第1次切り替え EC1に係る残りの受信信号S10Bからハンドオフ先 40 でのハンドオフ失敗時に移動局とのコネクションを切断 するようにしても良い。

> 【0053】一方、制御回路131は、同期位置が存在 した場合(サーチャ回路121が受信信号S10Cに対 し、同期捕捉できた場合)には、まず、コンバイナ16 1に対して、フィンガ回路151からの復調信号S15 Aを結合処理に利用しないことを合成指示信号S16に よって通知してから(ステップST104)、フィンガ 入力セレクト信号S13Cによって、フィンガ入力セレ クタ回路141が選択する受信信号をハンドオフ元セク

تم ،

( 8 )

SEC2の受信信号S10Cに変更させる(ステップS T105)。また、制御回路131は、同期位置信号S 12Aによって選られた同期位置の内の1個の位置を追 従位置信号S13Gを用いてフィンガ回路151に出力 し、これにより、フィンガ回路151は、受信信号S1 0 Cに対して追従位置信号S13Gが指示する同期位置 関係(位相関係)で復調を行って復調信号S15Aを得 る(ステップST106)。

【0054】制御回路131は、切り替わった受信信号 S10℃に対するフィンガ回路151の復調動作が安定 したタイミングで、コンパイナ161に対して、フィン ガ回路151からの復調信号S15Aを結合処理に利用 することを合成指示信号S16によって通知する(ステ ップST107)。これにより、受信信号S10Cに基 づいて得られた復調信号S15Aも最終的な復調信号S 17に反映される。ここで、切り替わった受信信号S1 0 Cに対するフィンガ回路151の復調動作が安定した タイミングを、制御回路131は、例えば、所定時間の 計時によって捉えるようにしても良く、また例えば、フ いた逆拡散処理後の信号パワー平均)を取り込んで捉え るようにしても良い。

【0055】以上のような処理により第1次の切り替え 動作が完了し、ハンドオフ失敗以外では、第2次の切り 替え動作に移行する。第2次の切り替え動作では、上述 のように、受信信号S10Bを切替受信信号、受信信号 S10Cを継続受信信号とし、また、受信信号S10D を選択受信信号、受信信号S10Aを非選択受信信号と する。

【0056】制御回路131はまず、ハンドオフ元セク タSEC1の残りの受信信号S10Bに対して同期捕捉 動作を行っているサーチャ回路122に、ハンドオフ先 セクタSEC2の受信信号である受信信号S10Dに対 しての同期捕捉動作をさせるため、サーチャ回路122 の入力前段のサーチャ入力セレクタ回路112に対し て、サーチャ入力セレクト信号S13Bによって、サー チャ入力信号S11Bとしての受信信号S10Bを受信 信号S10Dへ切り替えさせる(ステップST10

から切り替わった受信信号S10Dに対して同期捕捉動 作を行い、得られた1又は複数の同期位置を同期位置信 号S12Bを用いて制御回路131に通知する(ステッ プST109)。一方、同期捕捉動作の結果、同期位置 が存在しない場合は、サーチャ回路122は、同期位置 が存在しないことを同期位置信号S12Bを用いて制御 回路131に通知する(ステップST109)。

【0058】なお、第2次の切り替え動作では、第1次 の切り替え動作で、ハンドオフ先セクタSEC2の受信 信号S10Cに対し、他のサーチャ回路111が同期位 50 第1の実施形態の基地局受信装置及びセクタ間ハンドオ

置を捉えているので、実際上、サーチャ回路122がハ ンドオフ先セクタSEC2の他の受信信号S10Dの同 期位置を1個も検出できないことは実際上ないであろ う。

【0059】制御回路131は、ハンドオフ先セクタS EC2の受信信号S10Dに対する同期位置信号S12 Bが入力されると、まず、コンバイナ161に対して、 フィンガ回路152~154からの復調信号S15B~ S15Dを結合処理に利用しないことを合成指示信号S 16によって通知してから(ステップST110)、フ ィンガ入力セレクト信号S13D~S13Fによって、 フィンガ入力セレクタ回路142~144が選択する受 信信号をハンドオフ元セクタSEC1の受信信号S10 Bからハンドオフ先セクタSEC2の受信信号S10D に変更させる (ステップST111)。また、制御回路 131は、同期位置信号S12Bに基づいて、同期位置 の内の1個の位置を含む、又は、復調停止を指示する追 従位置信号S13H~S13Jを形成して、対応するフ ィンガ回路152~154に与え、フィンガ回路152 ィンガ回路151から相関出力(例えば、拡散符号を用 20 ~154に、対応する追従位置信号S13H~S13 J が指示する同期位置関係(位相関係)で受信信号S10 Dに対する復調動作を実行させる(ステップST11 2)。なお、復調停止を指示する追従位置信号S13 H、S13I又はS13Jが与えられたフィンガ回路1 52、153又は154は復調動作は実行しない(ステ ップST112)。また、同期位置数に応じて、どの追 従位置信号S13H~S13Jに同期位置を盛り込み、 その追従位置信号S13H~S13Jに復調停止を盛り 込むかは、上述した通常動作時と同様である。

【0060】制御回路131は、切り替わった受信信号 S10Dに対するフィンガ回路152、153又は15 4の復調動作が安定したタイミングで、コンバイナ16 1に対して、フィンガ回路152~154からの復調信 号S15B~S15Dを結合処理に利用することを合成 指示信号S16によって通知する (ステップST11 3)。これにより、受信信号S10Dに基づいて得られ た復調信号S15B~S15Dも最終的な復調信号S1 7に反映される。なお、フィンガ回路152、153又 は154から復調信号S15B、S15C又はS15D 【0057】サーチャ回路122は、受信信号S10B 40 が出力されていない場合に、コンバイナ161がそれを 結合に用いないことは当然である。

【0061】以上のような処理により第2次の切り替え 動作が完了し、従って、セクタ間ハンドオフ動作の全体 も完了し、移動局が移動した先のセクタSEC2だけを 考慮した上述したような通常動作に移行する。この場合 での通常動作は、当然に、セクタSEC2についての受 信信号S10C及びS10Dだけが復調(当然に同期捕 捉、追従も) に用いられる。

【0062】 (A-3) 第1の実施形態の効果

フ方法によれば、以下の効果を奏することができる。 【0063】1セクタ当たりのアンテナ数に等しい数の サーチャ回路を設け、各サーチャ回路の前段に設けたサ ーチャ入力セレクタ回路によって、各サーチャ回路に各 セクタの各アンテナからの受信信号を切り替えて入力し 得るようにしてセクタ間ハンドオフを実行できるように したので、セクタ間ハンドオフ時にのみ動作するサーチ ャ回路が不要となって従来よりサーチャ回路を少なくで き、基地局受信装置の回路規模を小さくすることができ る。

【0064】なお、サーチャ入力セレクタ回路が必要と なるが、これは選択構成であるので回路を実現するとき にごく僅かな規模しか必要でなく、マッチトフィルタや スライディング相関器でなるサーチャ回路を減少させる ことによる回路規模の削減効果の方がはるかに大きいも のである。

【0065】また、セクタ間ハンドオフ動作を2段階の 切り替え動作に分け、第1段階の切り替え動作である第 1次切り替え動作時において、フィンガ回路151が切 り替えられた受信信号について同期位置の割当動作が新 20 ている。 たに行われて、復調動作が一旦停止するものの、他のフ ィンガ回路152~154は復調動作を継続的に行って いるため、全体での復調動作が途切れることがない。

【0066】このような第1次切り替え動作時において は、ハンドオフ元セクタに係る2個の受信信号S10A 及びS10Bのうち、追従しているフィンガの数が少な い方の受信信号S10Aを切替受信信号にするようにし たので、この受信信号S10Aに対しては同期捕捉動作 が行われないが、より多くのフィンガ回路152~15 フ前と同様に同期捕捉動作が継続的に行われ、その結 果、この面からも、第1次切り替え動作中において復調 動作が途切れる可能性は低くなる。なお、フィンガ数が 同一の場合には、予め定められている受信信号を、切替 受信信号とするようにすれば良い。

【0067】また、第1次切り替え動作時においては、 ハンドオフ元セクタに係る2個の受信信号S10A及び S10Bのうち、追従しているフィンガの数が少ない方 (1個) の受信信号S10Aを切替受信信号にするよう にしたので、第1次切り替え動作時において1個の同期 位置を捕捉できれば良く、第1次切り替え動作時におけ るハンドオフ失敗の可能性を低くすることができる。

【0068】なお、第1次切り替え動作で、追従してい るフィンガの数が多い方 (3個) の受信信号 S 1 0 B を 切替受信信号にすることは、本発明の他の実施形態を構 成する。

【0069】また、第2次切り替え動作時においては、 フィンガ回路152~154は、切り替えられた受信信 号に対する同期位置の割当動作が新たに行われて、復調 動作が一旦停止するものの、フィンガ回路151は復調 50 【0079】制御回路131からのサーチャ入力セレク

動作を継続的に行っているため、全体での復調動作が途 切れることがない。

【0070】(B)第2の実施形態

次に、本発明による基地局受信装置及びセクタ間ハンド オフ方法を、CDMA通信システムの基地局に適用した 第2の実施形態を図面を参照しながら詳述する。

【0071】 (B-1) 第2の実施形態の構成 ここで、図5が、この第2の実施形態の基地局受信装置 11の要部構成例を示すブロック図であり、第1の実施 10 形態に係る図1との同一、対応部分には同一符号を付し て示している。

【0072】この図5から明らかなように、第2の実施 形態の基地局受信装置11も、構成要素は、第1の実施 形態の基地局受信装置10と同様である。すなわち、第 2の実施形態の基地局受信装置11も、サーチャ入力セ レクタ回路111、112、サーチャ回路121、12 2、制御回路131、フィンガ入力セレクタ回路14 1、142、143、144、フィンガ回路151、1 52、153、154、及び、コンバイナ161を備え

【0073】第2の実施形態の基地局受信装置11が、 第1の実施形態の基地局受信装置10と異なる点は、各 フィンガ回路151、152、153、154が制御回 路131に対して相関電力信号S15E、S15F、S 15G、S15Hを出力する点と、制御回路131の制 御機能である。

【0074】相関電力信号S15E、S15F、S15 G、S15Hは、各フィンガ回路151、152、15 3、154での復調の度合(精度)を表すものであり、 4が追従している受信信号S10Bに対してはハンドオ 30 この電力値が高いほど復調が良好に行われていると捉え ることができる。逆拡散処理では、拡散符号と入力受信 信号との乗算を行っているが、この乗算は相関をとって いることに相当し、その所定期間での平均電力などが相 関電力信号S15E、S15F、S15G、S15Hと なっている。

> 【0075】第2の実施形態の基地局受信装置11にお ける制御回路131の制御機能については、動作説明の 項で明らかにする。

【0076】(B-2)第2の実施形態の動作

40 まず、セクタ間ハンドオフが実行されない場合での通常 動作を、図示しない移動局がセクタSEC1に属してい るとして説明する。

【0077】この場合には当然に、セクタSEС1用の アンテナ10A、10Bに係る受信信号S10A及びS 10 Bが復調に使用される。

【0078】この第2の実施形態の場合、通常動作時に は、移動局が属するセクタについての2つのアンテナに 係る受信信号S10A、S10Bがそれぞれ、サーチャ 回路121、122で処理される。

ト信号S13Aに基づいて、サーチャ入力回路111に よって、アンテナ10Aに係る受信信号S10Aが選択 されてサーチャ回路121に入力され、このサーチャ回 路121によって、同期捕捉、同期追従動作が継続的に 実行され、得られた1又は複数(ない場合もある)の同 期位置を特定する同期位置信号S12Aが制御回路13 1に入力される。

【0080】また、制御回路131からのサーチャ入力 セレクト信号S13Bに基づいて、サーチャ入力回路1 が選択されてサーチャ回路122に入力され、このサー チャ回路122によって、同期捕捉、同期追従動作が継 続的に実行され、得られた1又は複数(ない場合もあ る)の同期位置を特定する同期位置信号S12Bが制御 回路131に入力される。

【0081】制御回路131は、同期位置信号S12A 及びS12Bの双方によって特定される同期位置の中か ら任意の4個を選択し(但し、アンテナダイバーシチを 考慮すると同期位置信号S12Aによる同期位置と同期 れていることが好ましい)、選択した各同期位置により 4個の追従位置信号S13G、S13H、S13I、S 13 jを形成してフィンガ国路 151、152、15 3、154に与える。

【0082】また、制御回路131は、同期位置信号S 12A及びS12Bの双方によって3個の同期位置しか 特定されていない場合には、特定した各同期位置により 3個の追従位置信号S13G、S13H、S13Iを形 成してフィンガ回路151、152、153に与えると 共に、同期位置が存在しない旨の追従位置信号S13J 30 Bから、フィンガ入力セレクト信号S13C、S13 を形成してフィンガ回路154に与える。

【0083】さらに、制御回路131は、同期位置信号 S12A及びS12Bの双方によって2個の同期位置し か特定されていない場合には、特定した各同期位置によ り2個の追従位置信号S13G、S13Hを形成してフ ィンガ回路151、152に与えると共に、同期位置が 存在しない旨の追従位置信号S13Ⅰ、S13Jを形成 してフィンガ回路153、154に与える。

【0084】さらにまた、制御回路131は、同期位置 置しか特定されていない場合には、特定した同期位置に より1個の追従位置信号S13Gを形成してフィンガ回 路151に与えると共に、同期位置が存在しない旨の追 従位置信号S13H、S13I、S13Jを形成してフ ィンガ回路152、153、154に与える。

【0085】また、制御回路131は、同期位置信号S 12A及びS12Bの双方によって1個の同期位置も特 定されていない場合には、同期位置が存在しない旨の追 従位置信号S13G、S13H、S13I、S13Jを

に与える。

【0086】制御回路131は、上述した追従位置信号 S13G、S13H、S13I、S13Jの形成に並行 して、フィンガ入力セレクト信号S13C~S13Fを 以下のように形成する。

【0087】制御回路131は、フィンガ回路151に 与えた追従位置信号S13Gが示す同期位置が同期位置 信号S12A(言い換えると、受信信号S10A)によ るものであれば、受信信号S10Aを指示するフィンガ 12によって、アンテナ10Bに係る受信信号S10B 10 入力セレクト信号S13Cをフィンガ回路151に出力 し、一方、同期位置が同期位置信号S12B(言い換え ると、受信信号S10B)によるものであれば、受信信 号S10Bを指示するフィンガ入力セレクト信号S13 Cをフィンガ回路151に出力する。

【0088】同様に、制御回路131は、他のフィンガ 回路152~154に与えるフィンガ入力セレクト信号 S13D~S13Fも、そのフィンガ回路152、15 3、154に与えた追従位置信号S13H、S13I、 S13」が示す同期位置が同期位置信号S12A(言い 位置信号S12Bによる同期位置が4個の中に共に含ま 20 換えると、受信信号S10A)によるものであれば、受 信信号S10Aを指示する内容にし、一方、追従位置信 号S13H、S13I、S13Jが示す同期位置が同期 世界に B C 1 C D (音い投えてし、受信に B C 1 C D) によるものであれば、受信信号S10Bを指示する内容 にする。

> 【0089】各フィンガ入力セレクタ回路141、14 2、143、144は、制御回路131からの対応する フィンガ入力セレクト信号S13C、S13D、S13 E、S13Fに基づいて、受信信号S10A及びS13 D、S13E、S13Fが指示する受信信号S10A又 はS13Bを選択して、対応するフィンガ回路151、 152、153、154に与える。

【0090】各フィンガ回路151、152、153、 154は、制御回路131からの対応する追従位置信号 S13G、S13H、S13I、S13Jが指示してい る位置関係(位相関係)で、対応するフィンガ入力セレ クト信号S13C、S13D、S13E、S13Fに基 づいて対応するフィンガ入力セレクタ回路141、14 信号S12A及びS12Bの双方によって1個の同期位 40 2、143、144から与えられる受信信号S10A又 はS13Bに対して同期追従動作及び復調動作を行い、 得られた復調信号S15A、S15B、S15C、S1 5Dをコンバイナ161に与える。なお、追従位置信号 S 1 3 G、S 1 3 H、S 1 3 I、S 1 3 J が同期位置を 特定していない信号の場合には、フィンガ回路151、 152、153、154からは、復調信号S15A、S 15B、S15C、S15Dは出力されない。

【0091】また、各フィンガ回路151、152、1 53、154は、それぞれ復調動作における逆拡散処理 形成してフィンガ回路151、152、153、154 50 などによって得られる相関電力値を特定する相関電力信

12.

号S15E、S15F、S15G、S15Hを制御回路 131に出力する。

【0092】コンバイナ161は、このようにして入力 された復調信号S15A、S15B、S15C及び又は S15Dを位相を合わせて結合して最終的な復調信号S 17を得て出力する。なお、有効な復調信号になってい ない場合には(同期位置ではないために出力されていな い)、その復調信号は結合の対象外となる。また、コン バイナ161は、相関電力信号S15E、S15F、S 15G、S15Hを取り込み、復調信号S15A、S1 5B、S15C及び又はS15Dが入力されていても、 それに対応する相関電力信号S15E、S15F、S1 5G、S15Hが指示する層電力値が小さいときには結 合の対象外とするようにしても良い。

【0093】次に、セクタ間ハンドオフ時の動作を説明 する。なお、セクタ間ハンドオフ動作を開始する前の状 態は、移動局がセクタSEC1に属しており、移動局が 属するセクタSEC1のアンテナ10Aに係る受信信号 S10Aには有効なパスが2個存在し、フィンガ回路1 れており、また、アンテナ10Bに係る受信信号S10 Bにも有効なパスが2個存在し、フィンガ回路163、 154において同期追従動作及び復調動作が行われてい るとして説明する。

【0094】図5に示す基地局受信装置11の要部構成 は、セクタ間ハンドオフ指令信号S18が到来したとき に、セクタ間ハンドオフ動作を開始する。ここでは、セ クタSEC1からセクタSEC2へのハンドオフであ り、従って、最終的な復調信号S17を得るために用い る受信信号を、受信信号S10A及びS10Bから、受 30 信信号S10C及びS10Dに切り替える処理を行う。 【0095】この第2の実施形態の場合、セクタSEC 1に係る受信信号S10A及びS10Bから、セクタS EC2に係る受信信号S10C及びS10Dへ一気に切 り替えるのではなく、サーチャ回路の数が少ないことに 鑑みて、2段階に分けて切り替え(第1次切り替え、第 2次切り替え)を行うようにしている。

【0096】図6は、セクタ間ハンドオフ時の第1次切 り替え動作の流れ例を示すフローチャートであり、図7 は、セクタ間ハンドオフ時の第2次切り替え動作の流れ 例を示すフローチャートであり、第2の実施形態のセク タ間ハンドオフ時の動作を、これら図6及び図7をも参 照しながら具体的に説明する。

【0097】セクタ間ハンドオフ指令信号S18が到来 したときに、セクタ間ハンドオフ動作、すなわち、第1 次切り替え動作が開始される。

【0098】制御回路131は、第1次切り替え動作を 開始すると、各フィンガ回路151、152、153、 154からの相関電力信号S15E、S15F、S15 G、S15Hに基づいて、相関電力値が最大のフィンガ 50 1に対して、フィンガ回路151、152からの復調信

回路を認識し、第1次切り替え動作での切替受信信号、 継続受信信号、選択受信信号、非選択受信信号を決定す る(ステップST200)。

【0099】以下では、フィンガ回路153が相関電力 値が最大のフィンガ回路として説明を行う。この場合、 最大の相関電力値を持つフィンガ回路153が復調して いる受信信号S10Bを継続復調させることとし、ハン ドオフ元セクタSEC1については受信信号S10Aを 切替受信信号、受信信号S10Bを継続受信信号とし、 10 また、ハンドオフ先セクタSEC2については受信信号 S10Cを選択受信信号、受信信号S10Dを非選択受 信信号とする。

【0100】制御回路131は、ハンドオフ元セクタS EC1の受信信号S10Aに対して同期捕捉動作を行っ ているサーチャ回路121に、セクタSEC2の受信信 号である受信信号S10Cに対しての同期捕捉動作を実 行させるため、サーチャ回路121の入力前段のサーチ ャ入力セレクタ回路111に対して、サーチャ入力セレ クト信号S13Aによって、サーチャ入力信号S11A 51、152において同期追従動作及び復調動作が行わ 20 としての受信信号S10Aを受信信号S10Cへ切り替 えさせる (ステップST201)。

> 【0101】サーチャ回路121は、受信信号S10A から切り替わった受信信号SIOCに対して同期捕捉動 作を行い、得られた1又は複数の同期位置を同期位置信 号S12Aを用いて制御回路131に出力する(ステッ プST202)。なお、同期捕捉動作の結果、同期位置 が存在しない場合は、サーチャ回路121は、同期位置 が存在しないことを同期位置信号S12Aを用いて制御 回路131に通知する(ステップST202)。その 後、制御回路131は、入力された同期位置信号S12 Aに基づいて、同期位置が存在するか否か、言い換える と、切り替えられた受信信号S10Cに対し、サーチャ 回路121が同期捕捉をできたか否かを判別する(ステ ップST203)。

【0102】制御回路131は、同期位置が存在しない 場合 (サーチャ回路121が受信信号S10Cに対し、 同期捕捉できない場合)には、第1次切り替えでのハン ドオフ失敗処理を行う(ステップST204)。第2の 実施形態においても、第1次切り替えでのハンドオフ失 40 敗処理は、例えば、セクタ間ハンドオフ指令信号S18 の送信元の外部装置へ失敗の旨を通知する処理や、サー チャ回路121の同期捕捉対象の受信信号を、セクタ間 ハンドオフ指令前の受信信号S10Aに復帰させて、こ れ以上のセクタ間ハンドオフ動作を中止する処理などで ある。なお、第1次切り替えでのハンドオフ失敗時に移 動局とのコネクションを切断するようにしても良い。

【0103】一方、制御回路131は、同期位置が存在 した場合(サーチャ回路121が受信信号S10Cに対 し、同期捕捉できた場合)には、まず、コンバイナ16

【0104】なお、制御回路131は、同期位置信号 S 12Aが 1個の同期位置しか特定していないときには、追従位置信号 S 13I をその同期位置に係る信号として、フィンガ回路 153 から復調信号 S 15C を出力させ、一方、追従位置信号 S 13J を復調停止を指示する信号として、フィンガ回路 154 から復調信号 S 15D を出力させない(ステップ S T207)。

【0105】制御回路131は、切り替わった受信信号 S10Cに対するフィンガ回路151及び又は152の 復調動作が安定したタイミングで、コンバイナ161に 対して、フィンガ回路151及び又は152からの復調 信号S15A及び又はS15Bを結合処理に利用することを合成指示信号S16によって通知する(ステップS T208)。これにより、受信信号S10Cに基づいて 得られた復調信号S15A及び又はS15Bも最終的な 30 復調信号S17に反映される。

【0106】以上のような処理により第1次の切り替え動作が完了し、ハンドオフ失敗以外では、第2次の切り替え動作に移行する。第2次の切り替え動作では、受信信号S10Bを切替受信信号、受信信号S10Cを継続受信信号とし、また、受信信号S10Dを選択受信信号、受信信号S10Aを非選択受信信号とする。

【0107】制御回路131はまず、ハンドオフ元セクタSEC1の残りの受信信号S10Bに対して同期捕捉動作を行っているサーチャ回路122に、ハンドオフ先セクタSEC2の受信信号である受信信号S10Dに対しての同期捕捉動作をさせるため、サーチャ回路122の入力前段のサーチャ入力セレクタ回路112に対して、サーチャ入力セレクト信号S13Bによって、サーチャ入力信号S11Bとしての受信信号S10Bを受信信号S10Dへ切り替えさせる(ステップST209)。

【0108】サーチャ回路122は、受信信号S10Bから切り替わった受信信号S10Dに対して同期捕捉動作を行い、得られた1又は複数の同期位置を同期位置信 50

号S12Bを用いて制御回路131に通知する(ステップST210)。一方、同期捕捉動作の結果、同期位置が存在しない場合は、サーチャ回路122は、同期位置が存在しないことを同期位置信号S12Bを用いて制御回路131に通知する(ステップST210)。

【0109】なお、第2次の切り替え動作では、第1次の切り替え動作で、ハンドオフ先セクタSEC2の受信信号S10Cに対し、他のサーチャ回路111が同期位置を捉えているので、実際上、サーチャ回路122がハンドオフ先セクタSEC2の他の受信信号S10Dの同期位置を1個も検出できないことは実際上ないであろう。

【0110】制御回路131は、ハンドオフ先セクタS EC2の受信信号S10Dに対する同期位置信号S12 Bが入力されると、まず、コンバイナ161に対して、 フィンガ回路153、154からの復調信号S15C、 S15Dを結合処理に利用しないことを合成指示信号S 16によって通知してから(ステップST211)、フ ィンガ入力セレクト信号S13E、S13Fによって、 20 フィンガ入力セレクタ回路143、144が選択する受 信信号をハンドオフ元セクタSEC1の受信信号S10 Bからハンドオフ先セクタSEC2の受信信号S10D に変更させる (スアップSIVIV)。また、制御国路 131は、同期位置信号S12Bに基づいて、同期位置 の内の1個の位置を含む、又は、復調停止を指示する追 従位置信号S13I、S13Jを形成して、対応するフ ィンガ回路153、154に与え、フィンガ回路15 3、154に、対応する追従位置信号S13I、S13 Jが指示する同期位置関係(位相関係)で受信信号S1 0 Dに対する復調動作を実行させる (ステップST21 3)。なお、復調停止を指示する追従位置信号S13I 又はS13 Jが与えられたフィンガ回路153又は15 4は復調動作は実行しない(ステップST213)。ま た、同期位置数に応じて、どの追従位置信号S13I、 S13」に同期位置を盛り込み、その追従位置信号S1 3 I、S13 Jに復調停止を盛り込むかは、上述した通 常動作時と同様である。

【0111】制御回路131は、切り替わった受信信号 S10Dに対するフィンガ回路153及び又は154の 復調動作が安定したタイミングで、コンバイナ161に 対して、フィンガ回路153及び又は154からの復調 信号S15C及び又はS15Dを結合処理に利用することを合成指示信号S16によって通知する(ステップST214)。これにより、受信信号S10Dに基づいて 得られた復調信号S15C、S15Dも最終的な復調信号S17に反映される。なお、フィンガ回路153又は 154から復調信号S15C又はS15Dが出力されて いない場合に、コンバイナ161がそれを結合に用いな いことは当然である。

【0112】以上のような処理により第2次の切り替え

¥ ;

動作が完了し、従って、セクタ間ハンドオフ動作の全体 も完了し、移動局が移動した先のセクタSEC2だけを 考慮した上述したような通常動作に移行する。この場合 での通常動作は、当然に、セクタSEC2についての受 信信号S10C及びS10Dだけが復調(当然に同期捕 捉、追従も)に用いられる。

【0113】 (B-3) 第2の実施形態の効果 第2の実施形態の基地局受信装置及びセクタ間ハンドオ フ方法によれば、以下の効果を奏することができる。

【0114】1セクタ当たりのアンテナ数に等しい数の サーチャ回路を設け、各サーチャ回路の前段に設けたサ ーチャ入力セレクタ回路によって、各サーチャ回路に各 セクタの各アンテナからの受信信号を切り替えて入力し 得るようにしてセクタ間ハンドオフを実行できるように したので、セクタ間ハンドオフ時にのみ動作するサーチ ャ回路が不要となって従来よりサーチャ回路を少なくで き、基地局受信装置の回路規模を小さくすることができ る。

【0115】また、セクタ間ハンドオフ動作を2段階の 切り替え動作に分け、第1段階の切り替え動作である第 20 以上のレイク合成を行うものを示したが、各受信信号の 1次切り替え動作時において、フィンガ回路151、1 52が切り替えられた受信信号について同期位置の割当 動作が新たに行われて、復調動作が一旦停止するもの の、他のフィンガ回路153、154は復調動作を継続 的に行っているため、全体での復調動作が途切れること がない。

【0116】このような第1次切り替え動作時において は、ハンドオフ元セクタに係る2個の受信信号S10A 及びS10Bのうち、復調信号での相関電力値が小さい 定した復調動作を行っている一部のフィンガ回路が追従 している受信信号に対してはハンドオフ前と同様に同期 捕捉動作が継続的に行われ、その結果、この面からも、 第1次切り替え動作中において復調動作が涂切れる可能 性は低くなる。

【0117】なお、上記の動作説明例では、受信信号S 10A及びS10Bに対するフィンガ数が等しい状態か らのセクタ間ハンドオフ動作を説明したが、受信信号S 10A及びS10Bに対するフィンガ数が不均等な状態 り替え動作では、最大の相関電力値に係るハンドオフ元 セクタの受信信号を継続受信信号とし、ハンドオフ元セ クタの他の受信信号を切替受信信号とする。

【0118】また、第2次切り替え動作時においては、 一部のフィンガ回路は、切り替えられた受信信号に対す る同期位置の割当動作が新たに行われて、復調動作が一 旦停止するものの、他のフィンガ回路は復調動作を継続 的に行っているため、全体での復調動作が途切れること がない。

【0119】(C)他の実施形態

上記第1及び第2の実施形態の動作説明においては、第 1次の切り替え動作において、選択受信信号が固定的に 定まっているように説明したが、ハンドオフ先の複数の 受信信号の中から、受信信号の強度などに応じて適応的 に定めるようにしても良い。なお、第1の実施形態の場 合において、第1次の切り替え動作における選択受信信 号を固定的に定めた場合には、サーチャ入力セレクタ回 路やフィンガ入力セレクタ回路への選択入力を図示のも のより少なくすることができる。例えば、サーチャ入力 10 セレクタ回路111に対して受信信号S10A及びS1 0 Cだけを選択候補として入力するようにしても良い。 【0120】また、上記第1及び第2の実施形態におい ては、第1次の切り替え動作にいて切り替えた受信信号 の同期捕捉ができない場合にはハンドオフ失敗とするも のを示したが、ハンドオフ先セクタの他の受信信号に同 期捕捉対象を切り替えて、第1次の切り替え動作をやり 直すようにしても良い。

【0121】さらに、上記第1及び第2の実施形態にお いては、1又は2個の受信信号に対してフィンガ数が2 それぞれに対して1個の復調回路を備える基地局受信装 置(レイク合成機能を有しない装置)に対しても本発明 を適用することができる。

【0122】さらにまた、上記第1及び第2の実施形態 においては、コンバイナが復調信号の段階で選択合成を 行うものを示したが、受信信号の段階で選択合成を行 い、統合された受信信号に対して復調処理を行うように しても良い。

【0123】また、上記第1及び第2の実施形態におい 方の受信信号を切替受信信号にするようにしたので、安 30 ては、基地局の管轄セルが2個のセクタに分かれている 場合について示したが、3以上に分かれている場合に対 しても本発明を適用することができる。この場合に、ハ ンドオフ元セクタとハンドオフ先セクタが定まっていれ ば、上記と同様に動作する。

> 【0124】さらに、上記第1及び第2の実施形態にお いては、1セクタ当たりのアンテナ数が2本の場合を示 したが、3本以上を備える基地局受信装置にも本発明を 適用することができる。

【0125】この場合において、サーチャ回路の数をア からも当然にセクタ間ハンドオフを実行でき、第1次切 40 ンテナ数と同数にすることができる。このようにした場 合でも、セクタ間ハンドオフを2段階で行うようにして も良く、また、3段階以上で切り替えるようにしても良 ١١<sub>٥</sub>

> 【0126】また、1セクタ当たりのアンテナ数が3本 以上の場合において、サーチャ回路をアンテナ数より少 ない複数個とすることもできる。すなわち、同一セクタ に係る3以上の受信信号のうち、通常動作でも、2以上 の受信信号を復調に利用するようにしても良い。

【0127】さらに、第1の実施形態のようなフィンガ 50 数に基づいて第1次切替動作での切替受信信号や継続受 信信号を定めるという技術思想と、第2の実施形態のよ うな相関電力値に基づいて第1次切替動作での切替受信 信号や継続受信信号を定めるという技術思想とは相反す る関係に有るものではなく、これれを併用するようにし ても良い。例えば、セクタ間ハンドオフ動作の指令時に おいて、フィンガ数が異なっていれば、第1の実施形態 で説明した技術思想を適用し、セクタ間ハンドオフ動作 の指令時において、フィンガ数が同一であれば、第1の 実施形態で説明した技術思想を適用し、第1次切替動作

23

【0128】さらにまた、第1及び第2の実施形態のよ うな多段階の切り替えによるセクタ間ハンドオフ方法 は、セクタ間ハンドオフ時にのみ動作するサーチャ回路 を有する基地局受信装置であっても適用可能なものであ る。

【0129】また、上記第1及び第2の実施形態におい ては、本発明による基地局受信装置及びセクタ間ハンド オフ方法を、CDMA通信システムの基地局に適用しも 明を適用することができる。すなわち、管轄セルが複数 のセクタに分割され、各セクタについてのアンテナ数が 2本以上である通信システムであれば、本発明を適用す ることができる。

#### [0130]

*ل*١٧

【発明の効果】以上のように、第1の本発明の基地局受 信装置によれば、1セクタ当たりのアンテナ数に等しい 数だけ、又は、それより少ないが複数設けられたサーチ ャ手段でセクタ間ハンドオフを実現でき、基地局受信装 置の回路規模を小さくでき、また、ハンドオフ元セクタ 30 141~144…フィンガ入力セレクタ回路、 の受信信号から、ハンドオフ先セクタの受信信号への切り り替えを多段階で行うようにしているので、切り替え動 作の全区間を通じて、復調処理に供している少なくとも

一部の受信信号は安定した良好なものとなっており、そ の結果、セクタ間ハンドオフ時での復調信号の良好な連 続性を達成することができる。

【0131】また、第2の本発明のセクタ間ハンドオフ 方法によれば、ハンドオフ元セクタの受信信号から、ハ ンドオフ先セクタの受信信号への切り替えを多段階で行 うようにしているので、切り替え動作の全区間を通じ て、復調処理に供している少なくとも一部の受信信号は 安定した良好なものとなっており、その結果、セクタ間 での切替受信信号や継続受信信号を定める用にしても良 10 ハンドオフ時での復調信号の良好な連続性を達成するこ とができる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】第1の実施形態の基地局受信装置の要部構成を 示すブロック図である。

【図2】セル及びセクタの説明図である。

【図3】第1の実施形態でのセクタ間ハンドオフ動作を 示すフローチャート (その1) である。

【図4】第1の実施形態でのセクタ間ハンドオフ動作を 示すフローチャート (その2) である。

のを示したが、他の移動体通信システムに対しても本発 20 【図5】第2の実施形態の基地局受信装置の要部構成を 示すブロック図である。

> 【図6】第2の実施形態でのセクタ間ハンドオフ動作を 示すフローチャート (その1) である。

> 【図7】第1の実施形態でのセクタ間ハンドオフ動作を 示すフローチャート (その2) である。

#### 【符号の説明】

111、112…サーチャ入力セレクタ回路、

121、122…サーチャ回路、

131…制御回路、

151~154…フィンガ回路、

161…コンバイナ。

【図1】

